

UNIVERSITÀ DI PAVIA
FACOLTÀ DI INGEGNERIA
CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA CIVILE ED AMBIENTALE
Esame di Fisica Matematica
22 giugno 2016

Il *candidato* scriva nello spazio sottostante il proprio Cognome e Nome.

COGNOME

NOME

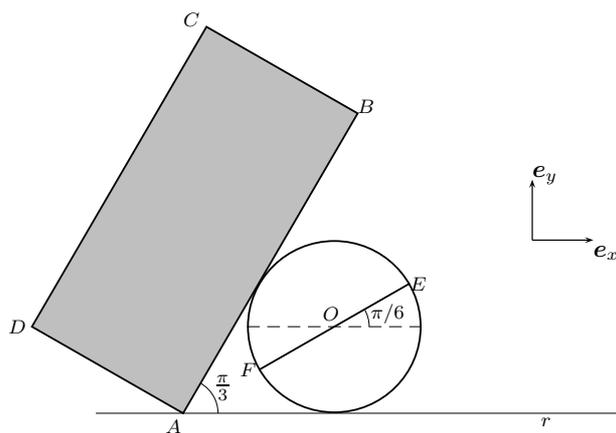
La *prova* consta di 3 Quesiti e durerà 2 ore e 30 minuti. *Non è permesso* consultare testi od appunti, al di fuori di quelli distribuiti dalla Commissione.

1. Assegnato il sistema di vettori applicati:

$$\begin{cases} \mathbf{v}_1 = -3\mathbf{e}_x - 2\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z & \text{applicato in } P_1 - O \equiv (1, 2, 0), \\ \mathbf{v}_2 = 2\mathbf{e}_x - 3\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z & \text{applicato in } P_2 - O \equiv (-1, 1, 1), \\ \mathbf{v}_3 = 4\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y - 2\mathbf{e}_z & \text{applicato in } P_3 - O \equiv (1, 0, 3) \end{cases}$$

determinarne risultante (1 punto) e momento risultante rispetto ad O (3 punti), trinomio invariante (1 punto) ed equazione dell'asse centrale. (2 punti)

2. Un corpo rigido piano è formato da un anello di massa $2m$ e raggio R ; da un rettangolo $ABCD$ di massa $4m$ e lati $AB = 4R$ e $BC = 2R$, con il lato AB inclinato rispetto alla retta orizzontale r su cui poggia A di un angolo $\frac{\pi}{3}$; dall'asta EF avente punto medio nel centro O del disco, lunghezza $2R$ e massa $2m$. Determinare gli elementi I_{xy} ed I_{yy} della matrice di inerzia del corpo rispetto al punto A , precisando



i contributi dell'anello, del rettangolo e dell'asta, rispetto alla base $\{e_x, e_y, e_z\}$ (10 punti). Determinare il momento centrale di inerzia rispetto alla direzione della bisettrice dell'angolo che AB forma con r . (3 punti).

3. In un piano verticale, un disco omogeneo di raggio R e massa $\frac{m}{3}$ è libero di rotolare senza strisciare lungo una guida orizzontale, mentre l'asta OA di lunghezza $2R$ e massa $2m$ è libera di ruotare attorno all'estremo fisso O , situato ad un'altezza $4R$ rispetto all'orizzontale passante per il centro B del disco. L'estremo A dell'asta è attratto verso il centro B del disco da una molla ideale, di costante elastica mg/R . Introdotta le coordinate x e ϑ indicate in figura, determinare l'energia cinetica del sistema (3 punti) e l'energia potenziale (3 punti). Determinare le pulsazioni delle piccole oscillazioni intorno ad una configurazione di equilibrio stabile (4 punti).

