

UNIVERSITÀ DI PAVIA  
 FACOLTÀ DI INGEGNERIA  
 CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA CIVILE ED AMBIENTALE  
**Esame di Fisica Matematica**  
 10 luglio 2013

Il *candidato* scriva nello spazio sottostante il proprio Cognome e Nome.

COGNOME

NOME

La *prova* consta di 4 Quesiti e durerà **2 ore e 30 minuti**. *Non è permesso* consultare testi od appunti, al di fuori di quelli distribuiti dalla Commissione.

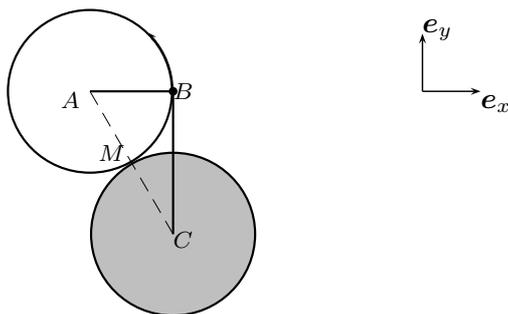
1. Sia assegnata l'equazione

$$\mathbf{x} \wedge (3\mathbf{e}_x + 2\mathbf{e}_y + 6\mathbf{e}_z) = \mathbf{b}.$$

Trovare quale tra i seguenti valori di  $\mathbf{b}$  ne consente la risoluzione:  $\mathbf{b}_1 = -2\mathbf{e}_x + 3\mathbf{e}_y + \frac{1}{6}\mathbf{e}_z$ ;  $\mathbf{b}_2 = 4\mathbf{e}_y - \frac{3}{2}\mathbf{e}_z$ ;  $\mathbf{b}_3 = -4\mathbf{e}_x - 3\mathbf{e}_y + 3\mathbf{e}_z$  (2 punti). In corrispondenza, trovare tutte le soluzioni dell'equazione proposta (3 punti)

2. Un sistema è formato da 5 corpi rigidi liberi di muoversi nello **spazio**; da 4 aste libere di muoversi in uno stesso **piano**, su ciascuna dei quali è libero di scorrere un punto materiale: determinarne il numero di gradi di libertà. (4 punti)

3. Un corpo rigido piano è formato da due aste  $AB$  e  $BC$  di masse  $m$  e  $2m$  e lunghezze  $R$  e  $R\sqrt{3}$ , rispettivamente. Il punto  $A$  è saldato al centro di un anello di raggio  $R$  e massa  $3m$  mentre il punto  $C$  è saldato al centro di un disco di massa  $4m$  e raggio  $R$ , tangente esternamente all'anello nel punto  $M$ . Determinare le coordinate del centro di massa del corpo rispetto al punto  $M$ , riferite alla base  $\{\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y\}$



(2 punti); la matrice di inerzia del corpo rispetto al punto  $M$  precisando, per ogni elemento di matrice, i contributi di anello, disco e di ciascuna asta (10 punti). Determinare il momento di inerzia del corpo rigido rispetto alla retta  $AC$  (3 punti).

4. In un piano verticale, un'asta omogenea  $AB$  di massa  $m$  e lunghezza  $4\ell$  ha l'estremo  $A$  mobile senza attrito lungo una guida orizzontale  $r$  mentre l'estremo  $B$  è richiamato verso un punto di una guida verticale  $s$  da una molla ideale, vincolata a restare sempre orizzontale, di costante elastica  $2mg/\ell$ . Introdotta le coordinate  $x$  e  $\vartheta$  indicate in figura, determinare l'energia cinetica del sistema (4 punti) e l'energia potenziale (2 punti). Determinare le configurazioni di equilibrio, studiandone la stabilità (2 punti). Trovare le pulsazioni delle piccole oscillazioni intorno ad una posizione di equilibrio stabile (6 punti).

