

esercizio 1

sia $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3\}$ la base standard di \mathbb{R}^3 e sia

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

(a) Verificare che B è un sistema di generatori di \mathbb{R}^3

(b) Sono tre vettori l.i. di \mathbb{R}^3 ? Costituiscono una base

sia $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x-y \\ z \\ y \end{pmatrix}$$

(c) Verificare che F è lineare

(d) Determinare poi $(M_F)_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}$, $(M_F)_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$, $(M_F)_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}$,
 $(M_F)_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}$

esercizio 2

$$\text{sia } \mathcal{S} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^4$$

(a) Definire $\text{span } \mathcal{S}$

(b) $\text{span } \mathcal{S} = \mathbb{R}^4$?

(c) \mathcal{S} costituisce un insieme di vettori lin. ind.?

(d) estrarre da \mathcal{S} una base di \mathbb{R}^4 .

Esercizio 3

Sia $V := \{ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.c. } \exists \alpha_0, \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R} : \\ f(t) = \alpha_0 + \alpha_1 e^t + \alpha_2 e^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R} \}$

(a) Si verifichi che V è spazio vettoriale su \mathbb{R}

(b) Mostrare che $B = \{ f, g, h \}$ con $f, g, h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ così definite:

$$f(t) = 1 + e^t$$

$$g(t) = 1 + e^t + e^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$$h(t) = e^t - 2e^{-t}$$

è una base per V .

(c) Sia $D: V \rightarrow V$ l'applicazione lineare tale che

$$D(f) = f' \quad f'(t) := e^t$$

$$D(g) = g' \quad g'(t) := e^t - e^{-t} \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$$D(h) = h' \quad h'(t) := e^t + 2e^{-t}$$

Si calcoli $(M_D)_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$

(d) Si mostri che esiste una base \mathcal{B}' tale che $(M_D)_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}'}$ è diagonale.

(e) Si scriva le matrici del cambiamento di base $(M_{\text{Id}})_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}$ e $(M_{\text{Id}})_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$ e si verifichi

$$\text{che } (M_D)_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}'} = (M_{\text{Id}})_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'} \cdot (M_D)_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} \cdot (M_D)_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$$

54 Sia $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2x - y \\ y + 3x \\ x \end{pmatrix}$$

e siano $\mathcal{E}_2 = \{e_1, e_2\}$ ed $\mathcal{E}_3 = \{e_1, e_2, e_3\}$

1) Definire $\text{Ker } f$ e $\text{Im } f$ e calcolarli dandone una base

2) Calcolare $(M_f)_{\mathcal{E}_3}^{\mathcal{E}_2}$

55 Sia $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x - 2z \\ y \end{pmatrix}$$

1) Calcolare $\text{Ker } g$ e $\text{Im } g$ dandone una base

2) Calcolare $(M_g)_{\mathcal{E}_2}^{\mathcal{E}_3}$

3) Calcolare $(M_{g \circ f})_{\mathcal{E}_2}^{\mathcal{E}_2}$ e $(M_{f \circ g})_{\mathcal{E}_3}^{\mathcal{E}_3}$

55 (a) Determinare per quale $t \in \mathbb{R} \exists$

$f_t: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ lineare tale che

$$f_t \begin{pmatrix} 1 \\ t \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t+1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad f_t \begin{pmatrix} t \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t^2-1 \\ 0 \\ t^3-t \end{pmatrix} \quad f_t \begin{pmatrix} 0 \\ t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ t \end{pmatrix} \quad f_t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t+1 \\ -t+4 \\ t+\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Per tali valori f_t è unica?

Si scriva la matrice $(M_{f_t})_{\mathcal{E}_3}^{\mathcal{E}_3}$

Calcolare $\text{Ker } f_t$ e $\text{Im } f_t$ dandone una base

: ES 6) Sia $H \in \mathbb{R}(n \times n, \mathbb{C})$ e sia

$$g: M(n \times n, \mathbb{C}) \rightarrow M(n \times n, \mathbb{C})$$

$$B \mapsto A \cdot B$$

(a) Si mostri che g è lineare

(b) Si caratterizzi $\text{Ker } g$ in termini di $\text{Im } B$ e $\text{Ker } A$

Sia $n=2$ e $A = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -i & i+1 \end{pmatrix}$ e sia $B = \{E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}\}$

(c) si calcoli $(M_g)_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$