

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	17 gennaio 2013
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

1. Sia \mathcal{B} la base di \mathbb{R}^3 composta dai vettori $\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Sia $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ l'applicazione lineare tale che:

$$L(\mathbf{v}_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad L(\mathbf{v}_2) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad L(\mathbf{v}_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Si determini la dimensione di $\ker L$ e $\text{Im } L$ esplicitandone una base:
- (b) Si determini la matrice associata a L rispetto alla base \mathcal{B} in \mathbb{R}^3 ed alla base canonica in \mathbb{R}^2 :
- (c) Si calcolino le coordinate del vettore $\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ rispetto alla base \mathcal{B} :
- (d) Si determini $L(\mathbf{e}_1)$:
- (e) Si determini la matrice associata a L rispetto alle basi canoniche di \mathbb{R}^3 e \mathbb{R}^2 :

2. Si considerino le seguenti matrici dipendenti dal parametro h :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2+h & h-2 & 2 & 2-h \\ -h & 1 & -1 & h-2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ h+2 \\ h-1 \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3+k & k-1 & 2 & 1-k \\ -k-1 & 1 & -1 & k-1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ k+3 \\ k \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 4+k & k & 2 & -k \\ -k-2 & 1 & -1 & k \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ k+4 \\ k+1 \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 5+k & k+1 & 2 & -1-k \\ -3-k & 1 & -1 & k+1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ k+5 \\ k+2 \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1+k & k-3 & 2 & 3-k \\ 1-k & 1 & -1 & k-3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ k+1 \\ k-2 \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ k & k-4 & 2 & 4-k \\ 2-k & 1 & -1 & k-4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ k \\ k-3 \end{pmatrix},$$

ed il sistema lineare $AX = B$.

- (a) Si determini il rango di A al variare di h :
- (b) Si determini per quali valori di h il sistema ammette soluzioni.
- (c) Si discuta se per qualche valore lo spazio delle soluzioni ha dimensione maggiore o uguale a 2:
- (d) Determinare la soluzione generale del sistema per $h = -1$:

3. Si consideri la seguente matrice reale quadrata di ordine 3: $A = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ -2 & -1 & 2 \\ -2 & -2 & 3 \end{pmatrix}$.

- (a) Stabilire quali fra i seguenti vettori sono autovettori di A e calcolare i corrispondenti autovalori:

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

- (b) Si determini il polinomio caratteristico di A :
- (c) Si determinino gli autovalori di A con le rispettive molteplicità algebriche e geometriche:
- (d) Si discuta (motivando la risposta) se è possibile trovare una base di \mathbb{R}^3 formata da autovettori di A :

4. Fissato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $\mathcal{R}(O, \hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$,

si considerino i punti $A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Determinare:

- (a) Le direzioni delle rette AB e AC :
- (b) Le equazioni cartesiane delle rette AB e AC :

(c) L'equazione cartesiana del piano individuato dai punti A , B e C :

(d) Le equazioni cartesiane dell'altezza del triangolo ABC relativa al vertice A :

5. Siano $V = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\} \subset \mathbb{R}^4$ e $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$. Determinare:

(a) $\dim V =$ $\dim V^\perp =$

(b) Una base ortogonale di V :

(c) Una rappresentazione cartesiana di V^\perp :

(d) La proiezione ortogonale del vettore \mathbf{u} su V :

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	17 febbraio 2011
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

Svolgere in modo completo il seguente esercizio.