

# La decomposizione di Lévy-Ito

L. La Rocca

Tesina per il corso del Prof. Fagnola, anno 2001

Un *processo* stocastico  $X = \{X(t) : t \geq 0\}$ , definito sullo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$  e adattato alla filtrazione  $\mathcal{F} = (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ , per semplicità a valori in  $\mathfrak{R}$ , si dice *di Lévy* se le sue traiettorie sono càdlàg e inoltre, per ogni  $t \geq 0$ , il processo  $\{X(t+h) - X(t) : h \geq 0\}$  degli incrementi dopo  $t$  è indipendente da  $\mathcal{F}_t$  e isonomo a  $X$  (dunque  $X(0) = 0$  quasi certamente). Per una veloce introduzione ai processi di Lévy si può consultare, per esempio, Bertoin [2] o Sato [11]. In alternativa, l'argomento è trattato in alcuni testi avanzati di Probabilità, quali Breiman [3] e Kallenberg [6]. Per un'esposizione completa si rinvia invece alle monografie di Bertoin [1] e Sato [10].

Si può supporre, senza ledere la generalità, che lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$  sia completo e che ogni evento trascurabile appartenga a  $\mathcal{F}_0$  (quindi a  $\mathcal{F}_t$ , per ogni  $t \geq 0$ ). Se così non fosse, si potrebbe sempre, una volta effettuato il completamento, rimpiazzare  $\mathcal{F}$  con la filtrazione  $(\mathcal{F}_t \vee \mathcal{T})_{t \geq 0}$ , dove  $\mathcal{T}$  è la famiglia degli eventi trascurabili; il processo  $X$  resterebbe adattato, con incrementi indipendenti dal passato. Si può anche supporre che  $\mathcal{F}$  sia continua a destra, eventualmente sostituendola con la sua regolarizzata destra  $\mathcal{F}^+ = (\bigcap_{s>t} \mathcal{F}_s)_{t \geq 0}$ , il che è lecito perché, per ogni  $t \geq 0$ , il processo degli incrementi dopo  $t$  è indipendente anche da  $\mathcal{F}_t^+$  (una dimostrazione di questo fatto si trova, per esempio, in Pintacuda [8]). Diremo, in breve, che la filtrazione  $\mathcal{F}$  soddisfa le *condizioni abituali*. Per fissare le idee, si può supporre che la filtrazione originale sia quella naturale.

Se  $T$  è opzionale per la filtrazione  $\mathcal{F}$  continua a destra, il processo stocastico  $\{X(T+h) - X(T) : h \geq 0\}$  degli incrementi dopo  $T$  risulta ancora un processo di Lévy, adattato a  $(\mathcal{F}_{T+h})_{h \geq 0}$  e isonomo a  $X$ . Diremo, a parole, che  $X$  è *fortemente markoviano*. Anche la dimostrazione di questa proprietà può trovarsi, per esempio, in Pintacuda [8].

L'esempio più semplice di processo di Lévy è senz'altro la *traslazione* con velocità costante  $v$ , cioè  $X(t) = vt$ . Un esempio più sofisticato, molto importante nelle applicazioni, è il *moto browniano* con dispersione  $\sigma > 0$ , caratterizzato da  $B(t) \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2 t)$  e da traiettorie continue. Un altro esempio, di natura diversa, è il *processo di Poisson* di parametro  $q > 0$ , cioè

$$N(t) = \sum_{k=1}^{\infty} \mathbf{1}_{\{T_k \leq t\}}$$

con  $T_k = U_1 + \dots + U_k$  e le  $U_k$  indipendenti con legge comune  $\mathcal{E}(q)$ . Se poi si prende una successione  $Y$  indipendente da  $U$  di v.a. reali  $Y_k$  tra loro indipendenti

e aventi comune legge  $\lambda$  (tale che  $\lambda(\{0\}) = 0$ ), il processo

$$X(t) = \sum_{k=1}^{\infty} Y_k \mathbf{1}_{\{T_k \leq t\}} = \sum_{k=1}^{N(t)} Y_k$$

è ancora un esempio di processo di Lévy (detto processo di Poisson *composito*).

Gli esempi sopra esposti sono in qualche modo esaustivi, nel senso che il generico processo di Lévy risulta somma di quattro termini indipendenti: una traslazione uniforme, un moto browniano, un processo di Poisson composito con  $\lambda$  portata da  $\{x \in \mathfrak{R} : |x| \geq 1\}$  (detto processo dei “grandi salti” di  $X$ ) e un limite, in senso da precisare, di una successione di processi di Poisson composti con  $\lambda$  portata da  $\{x \in \mathfrak{R} : 0 < |x| < 1\}$  (tale limite è detto processo dei “piccoli salti” di  $X$ ). Dimosteremo questo fatto, noto come *decomposizione di Lévy-Ito*, seguendo Bretagnolle [4] e Protter [9].

Non ci vuole molto a rendersi conto che, se  $X$  è un processo di Lévy, la legge di  $X(1)$  è infinitamente divisibile; infatti, per ogni  $n \in \mathbb{N}$ , si può scrivere  $X(1) = \sum_{k=1}^n X(k/n) - X((k-1)/n)$ . La funzione caratteristica dell’incremento unitario è allora della forma

$$\phi_1(u) = \mathbf{E} \left[ e^{iuX(1)} \right] = e^{\psi(u)}$$

con  $\psi$  funzione continua e nulla in zero. In realtà  $\psi$ , comunemente chiamata *esponente caratteristico* del processo di Lévy  $X$ , è regolare quanto  $\phi_1$ , perché si ricava da quest’ultima prendendone il logaritmo complesso (analitico sulla superficie di Riemann opportuna). Quanto sopra richiede che, per ogni  $u \in \mathfrak{R}$ , si abbia  $\phi_1(u) \neq 0$ , come in effetti si ha.

**Proposizione 1** *La funzione caratteristica di una legge infinitamente divisibile non si annulla mai.*

DIM.

Sia  $\mu = \mu_n^{*n}$  una legge infinitamente divisibile e  $\hat{\mu} = \hat{\mu}_n^n$  la sua funzione caratteristica. Prendendo il modulo quadro ad ambo i membri, cioè simmettizzando, si trova  $|\hat{\mu}_n|^2 = |\hat{\mu}|^{2/n}$ , ossia una successione di funzioni caratteristiche che converge alla funzione  $\phi = \mathbf{1}_{\{\hat{\mu} \neq 0\}}$ . Poiché  $\hat{\mu}$  è continua nell’origine, in un intorno di quest’ultima  $\phi$  è costante, dunque anch’essa continua; allora, per il teorema di continuità di Lévy,  $\phi$  risulta essere una funzione caratteristica e, come tale, può solo essere la costante  $\mathbf{1}$ . Se ne deduce che  $\hat{\mu}$  non si annulla mai.

\*

Passando alla funzione caratteristica di un incremento arbitrario, la proprietà di incrementi indipendenti omogenei permette di dimostrare la formula

$$\phi_t(u) = e^{t\psi(u)}$$

per valori razionali di  $t$ . Ma  $X$  è càdlàg, perciò la formula si estende per continuità (da destra) a valori reali arbitrari di  $t$ .

L’esponente caratteristico del processo di Poisson composito è

$$\psi_1(u) = q(\hat{\lambda}(u) - 1)$$

come si verifica calcolando

$$\phi_t(u) = \sum_{k=0}^{\infty} \mathbf{P}\{N(t) = k\} \mathbf{E}\left[e^{iu(Y_1 + \dots + Y_k)}\right] = \sum_{k=0}^{\infty} e^{-qt} \frac{(qt)^k}{k!} \hat{\lambda}(u)^k.$$

Il caso del processo di Poisson semplice si ottiene per  $\lambda = \delta_1$ . L'esponente caratteristico della traslazione con velocità costante  $v$  è invece chiaramente

$$\psi_2(u) = ivu.$$

Per quanto riguarda infine il moto browniano con dispersione  $\sigma$ , si ricava

$$\psi_3(u) = -\frac{1}{2}\sigma^2 u^2$$

dalla formula per la funzione caratteristica della legge normale.

Se  $X$  è un processo di Lévy integrabile, allora

$$\mathbf{E}[X(t)] = \frac{1}{i} \left[ \frac{\partial}{\partial u} e^{t\psi(u)} \right]_{u=0} = \frac{t}{i} \psi'(0) = t\mathbf{E}[X(1)]$$

e  $X$  può essere centrato per sottrazione di una traslazione uniforme. Tuttavia il generico processo di Lévy *non* è integrabile, perciò non si può partire in questo modo. È però possibile dare una semplice condizione sufficiente affinché  $X$  possieda (finiti) i momenti di ogni ordine. A tal fine, introduciamo il processo dei salti di  $X$ , vale a dire  $\Delta X(t) = X(t) - \lim_{s \uparrow t} X(s)$ .

**Proposizione 2** *Se esiste  $M > 0$  tale che  $|\Delta X| \leq M$ , cioè se i salti di  $X$  hanno ampiezza limitata, allora  $X$  possiede (finiti) i momenti di ogni ordine.*

DIM.

Posto  $T_0 = 0$ , definiamo per ricorrenza su  $n \geq 1$  la successione di tempi opzionali  $T_n = \inf\{t > T_{n-1} : |X(t)| > M\}$ . Si tratta effettivamente di tempi opzionali, per la filtrazione  $\mathcal{F}$  continua a destra, perché si tratta dei successivi tempi di esordio nell'aperto  $(M, +\infty)$  del processo  $|X|$  continuo a destra. Inoltre  $\Delta X(T_n) = X(T_n) - \lim_k X(T_{n-1}/k) \in \mathcal{F}_{T_n}^+$  e, chiaramente,  $|\Delta X(T_n)| \leq M$ . Per induzione, si mostra allora che  $\sup_{t \leq T_n} |X(t)| = \sup_{q \in \mathcal{Q}} |X(q)| \mathbf{1}_{\{T_n \geq q\}} \leq 2nM$ .

Gli intertempi aleatori  $T_n - T_{n-1}$  sono indipendenti e isonomi, in virtù del fatto che il processo degli incrementi dopo  $T_{n-1}$  è isonomo a  $X$  e indipendente da  $\mathcal{F}_{T_{n-1}}$ . Pertanto  $\mathbf{E}[e^{-T_n}] = (\mathbf{E}[e^{-T_1}])^n = a^n$ , con  $a < 1$  dal momento che  $X$  è continuo a destra. Allora

$$\mathbf{P}\{|X(t)| > 2nM\} \leq \mathbf{P}\{T_n < t\} = e^t \int_{\{T_n < t\}} e^{-t} d\mathbf{P} \leq e^t a^n$$

e siccome  $\mathbf{E}|X(t)|^p = \int_{\mathbb{R}_+} py^{p-1} \mathbf{P}\{|X(t)| > y\} dy$  il processo  $|X|^p$  risulta integrabile per ogni  $p \geq 1$ .

\*

Alla luce della condizione sufficiente data, si può pensare di cominciare sottraendo a  $X$  i suoi salti più "grandi". A tal fine, risulta utile il seguente risultato di misurabilità.

**Proposizione 3** Se  $X$  è càdlàg, allora  $\{\exists s \in (0, t) : |\Delta X(s)| \geq M\} \in \mathcal{F}_t$ .

DIM.

Il caso interessante è  $M > 0$ . In tal caso, l'identità

$$\{\exists s \in (0, t) : |\Delta X(s)| \geq M\} = \bigcap_k \bigcup_{\substack{q, r \in \mathcal{Q} \cap (0, t) \\ 0 < r - q < \frac{1}{k}}} \left\{ |X(r) - X(q)| > M - \frac{1}{k} \right\}$$

dimostra la tesi. L'inclusione del primo membro nel secondo è diretta conseguenza dell'ipotesi, meno evidente è quella del secondo nel primo.

Siano  $q_k, r_k \in \mathcal{Q} \cap (0, t)$  tali che  $0 < r_k - q_k < 1/k$  e

$$|X(r_k) - X(q_k)| > M - 1/k.$$

Per compattezza, esiste  $s \in [0, t]$  tale che, passando a una sottosuccessione, si abbia  $r_k \rightarrow s$ . Allora, per costruzione, si ha anche  $q_k \rightarrow s$ . Risulta poi  $r_k \geq s$  definitivamente, altrimenti, passando di nuovo a una sottosuccessione, si avrebbe  $q_k, r_k \uparrow s$  e (assurdo)  $X(r_k) - X(q_k)$  sarebbe di Cauchy, in virtù dell'ipotesi. Analogamente si mostra che  $q_k \leq s$  definitivamente. Pertanto  $s \in (0, t)$  e  $|\Delta X(s)| = \lim_k |X(r_k) - X(q_k)| \geq M$ .

\*

Posto  $T_0 = 0$ , definiamo per ricorrenza su  $n \geq 1$  la successione di tempi opzionali  $T_n = \inf\{t > T_{n-1} : |\Delta X(t)| \geq 1\}$ . Si tratta effettivamente di tempi opzionali, perché  $\{T_1 < t\} = \{\exists s \in (0, t) : |\Delta X(s)| \geq 1\}$ . Inoltre, dato che le traiettorie non possono presentare discontinuità di seconda specie, i  $T_n$  non possono accumularsi al finito, ma devono farlo all'infinito; in altre parole, si ha quasi certamente  $T_1 > 0$  e  $\sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{1}_{\{T_n \leq t\}} < \infty$ . Essendo poi  $X$  fortemente markoviano, le variabili  $U_n = T_n - T_{n-1}$  sono indipendenti e isonome con legge comune  $\mathcal{E}(q)$ , per un certo  $q \geq 0$ ; si ha infatti

$$\mathbf{P}\{T_1 > s + t\} = \mathbf{P}\{T_1 > s, \tilde{T}_1 > t\} = \mathbf{P}\{T_1 > s\} \mathbf{P}\{T_1 > t\}$$

dove  $\tilde{T}_1$  è relativo al processo  $\tilde{X}$  degli incrementi dopo  $s$ . Infine, con la stessa notazione, risulta  $\mathbf{P}\{\Delta X(T_1) \in A, T_1 > s\} = \mathbf{P}\{\Delta \tilde{X}(\tilde{T}_1) \in A, T_1 > s\}$  che si fattorizza in  $\mathbf{P}\{\Delta X(T_1) \in A\} \mathbf{P}\{T_1 > s\}$  perché  $\tilde{X}$  è indipendente da  $\mathcal{F}_s$  e isonomo a  $X$ , mentre  $\{T_1 > s\} \in \mathcal{F}_s$  dato che  $T_1$  è opzionale. Se  $q = 0$ , allora  $|\Delta X| < 1$ ; altrimenti è ben definito il processo di Poisson composto

$$X_G(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \Delta X(T_n) \mathbf{1}_{\{T_n \leq t\}}$$

che diremo *processo dei grandi salti* di  $X$ . Per sottrazione, si ottiene un processo di Lévy  $X - X_G$  i cui salti sono di ampiezza limitata (da 1) e, di conseguenza, i cui momenti assoluti di ogni ordine sono finiti. Si osservi che  $X_G$  e quindi  $X - X_G$  sono adattati alla filtrazione  $\mathcal{F}$  con cui si considera  $X$ , grazie al fatto che i  $T_n$  sono opzionali e  $\Delta X(T_n) \in \mathcal{F}_{T_n}$ ; inoltre essi hanno evidentemente incrementi indipendenti e omogenei rispetto a tale filtrazione.

Ora è possibile effettuare la centratura, mediante la traslazione uniforme  $X_U(t) = \mathbf{E}[X(t) - X_G(t)] = vt$ , per un certo  $v \in \mathfrak{R}$ . Resta da studiare il

processo  $Z = X - X_G - X_U$  che è un processo di Lévy centrato con salti di ampiezza limitata (da 1).

Si supponga, per il momento, che l'ampiezza dei salti di  $X$  sia limitata inferiormente ( $\exists m > 0 : |\Delta X| \geq m$ ). In questo particolare caso, tutti i salti sono "grandi" e si può supporre  $Z$  continuo (a patto di utilizzare  $m$  al posto di 1 come soglia per la costruzione del processo  $X_G$ ).

**Proposizione 4** *Se  $B$  è un processo di Lévy centrato e le sue traiettorie sono continue, allora esiste  $\sigma \in \mathfrak{R}_+$  tale che  $B$  è un browniano con dispersione  $\sigma$ .*

DIM.

Sarà sufficiente dimostrare che  $\mathbf{E}[e^{iuB(t)}] = e^{-\frac{1}{2}\sigma^2 u^2 t}$  per caratterizzare la legge degli incrementi (e quindi quella del processo).

Iniziamo osservando che la continuità delle traiettorie implica l'esistenza di tutti i momenti, il primo dei quali è nullo per ipotesi. Per il secondo, si ha

$$\mathbf{E}[B(t)^2] = - \left[ \frac{\partial^2}{\partial u^2} e^{t\psi(u)} \right]_{u=0} = -t\psi''(0) = t\sigma^2$$

con  $\sigma > 0$  nel caso non banale. A meno di un fattore moltiplicativo, si può supporre  $\sigma = 1$ . Analogamente, senza esplicitare le costanti, ma ricordando che  $\psi'(0) = 0$ , risulterà  $\mathbf{E}[B(t)^4] = at + bt^2 + ct^3$ .

Presa una suddivisione  $\pi^{(n)} = \{kt/2^n\}_{k=0}^{2^n}$  dell'intervallo  $[0, t]$ , adottiamo la notazione  $t_k = kt/2^n$ ,  $\delta t_k = t_k - t_{k-1}$  e  $\delta B_k = B(t_k) - B(t_{k-1})$ , per  $k = 1 \dots 2^n$ . Calcoliamo poi

$$\mathbf{E} \left[ e^{iuB(t)} - 1 \right] = \sum_k \mathbf{E} \left[ e^{iuB(t_k)} - e^{iuB(t_{k-1})} \right]$$

mediante uno sviluppo di Taylor con resto di Lagrange del secondo ordine, ottenendo così

$$iu \sum_k \mathbf{E} \left[ e^{iuB(t_{k-1})} \delta B_k \right] - \frac{u^2}{2} \sum_k \mathbf{E} \left[ e^{iu(B(t_{k-1}) + \theta_k \delta B_k)} \delta B_k^2 \right]$$

con  $\theta_k \in [0, 1]$ . Il primo termine è nullo, perché  $\delta B_k$  ha speranza nulla ed è indipendente da  $B(t_{k-1})$ , mentre il secondo, addizionando e sottraendo un medesimo termine, diviene

$$-\frac{u^2}{2} \sum_k \mathbf{E} \left[ e^{iuB(t_{k-1})} \delta B_k^2 \right] - \frac{u^2}{2} \sum_k \mathbf{E} \left[ \left( e^{iu(B(t_{k-1}) + \theta_k \delta B_k)} - e^{iuB(t_{k-1})} \right) \delta B_k^2 \right].$$

Il primo termine di quest'ultima espressione vale  $-\frac{u^2}{2} \sum_k \phi_{t_{k-1}}(u) \delta t_k$  che tende, al tendere di  $n$  all'infinito, verso  $-\frac{u^2}{2} \int_0^t e^{s\psi(u)} ds$ . Sarà allora sufficiente mostrare che il secondo termine tende a zero, per ottenere

$$e^{t\psi(u)} - 1 = -\frac{u^2}{2} \int_0^t e^{s\psi(u)} ds = -\frac{u^2}{2\psi(u)} (e^{t\psi(u)} - 1)$$

e dunque  $\psi(u) = -\frac{u^2}{2}$ , cioè la tesi.

Riguardo al secondo termine, cominciamo da una disuguaglianza nel piano complesso. Per  $u$  fissato e  $\alpha < \alpha_0(u)$ , dato che  $|\theta_k| \leq 1$ , se  $|\delta B_k| < \alpha$ , allora  $|e^{iu\theta_k\delta B_k} - 1| \leq 2|u|\alpha$ , come si può ad esempio verificare per via grafica. Se

$$A_\alpha^n = \left\{ \sup_{1 \leq k \leq n} \sup_{(k-1)t/2^n \leq s, z \leq kt/2^n} |B(s) - B(z)| < \alpha \right\}$$

è poi l'evento su cui si vuole applicare tale disuguaglianza, risulta  $A_\alpha^n \uparrow_n \Omega$  per l'uniforme continuità delle traiettorie, quando le si pensi ristrette a  $[0, t]$ . Il modulo del secondo termine si migliora allora con

$$\alpha |u|^3 \int_{A_\alpha^n} \sum_{k=1}^n \delta B_k^2 d\mathbf{P} + |u|^2 \int_{\Omega \setminus A_\alpha^n} \sum_{k=1}^n \delta B_k^2 d\mathbf{P}$$

e dunque, applicando la disuguaglianza di Cauchy-Schwartz, con

$$\alpha |u|^3 t + |u|^2 (\mathbf{P}(\Omega \setminus A_\alpha^n))^{\frac{1}{2}} \left( \mathbf{E} \left| \sum_{k=1}^n \delta B_k^2 \right|^2 \right)^{\frac{1}{2}}.$$

Ora  $\mathbf{E} \left| \sum_{k=1}^n \delta B_k^2 \right|^2 = \sum_{k=1}^n (a\delta t_k + b\delta t_k^2 + c\delta t_k^3) + \sum_{h \neq k} \delta t_h \delta t_k = O(t + t^2)$  per  $n > n_0(t)$ , quindi il secondo termine è in valore assoluto definitivamente minore di  $2\alpha |u|^3 t$ , cioè tende a zero (dal momento che  $\alpha$  è arbitrario).

\*

Al fine di completare la decomposizione di Lévy-Ito, almeno per processi privi di "piccoli salti", resta da dimostrare l'indipendenza di  $X_G$  da  $X - X_G$  (la traslazione uniforme  $X_U$ , in quanto deterministica, è senz'altro indipendente dalla coppia  $X_G, X - X_G$ ). Per  $u \in \mathfrak{R}$  fissato arbitrario, il processo

$$L_u(t) = \frac{e^{iuX_G(t)}}{\mathbf{E}[e^{iuX_G(t)}]} - 1 = \sum_{n=0}^{\infty} L(T_n) \mathbf{1}_{\{T_n \leq t < T_{n+1}\}}$$

è una martingala càdlàg limitata nulla al tempo zero, come pure il processo

$$M_u(t) = \frac{e^{iu(X(t) - X_G(t))}}{\mathbf{E}[e^{iu(X(t) - X_G(t))}]} - 1$$

che però non ha le traiettorie costanti a tratti. Si osservi che  $\Delta L_u(t) \neq 0$  implica  $\Delta M_u(t) = 0$  per costruzione. Calcoliamo

$$\mathbf{E}[L_u(t)M_u(t)] = \mathbf{E} \left[ \sum_{k=0}^{2^n-1} L_u(t_{k+1}) - L_u(t_k) \sum_{k=0}^{2^n-1} M_u(t_{k+1}) - M_u(t_k) \right]$$

con  $t_k = \frac{kt}{2^n}$  e  $n \in \mathfrak{N}$ , ottenendo

$$\mathbf{E}[L_u(t)M_u(t)] = \mathbf{E} \left[ \sum_{k=0}^{2^n-1} (L_u(t_{k+1}) - L_u(t_k)) (M_u(t_{k+1}) - M_u(t_k)) \right]$$

grazie alla proprietà di martingala. Ora, per  $n \rightarrow \infty$ , l'integrando converge quasi certamente a  $\sum_{m \geq 0} \Delta L_u(T_m) \Delta M_u(T_m) \mathbf{1}_{\{T_m \leq t\}} = 0$  e la convergenza è

dominata da  $4 \sum_{m \geq 0} \mathbf{1}_{\{T_m \leq t\}} \sim \mathcal{P}(4qt)$ . Pertanto  $\mathbf{E}[L_u(t)M_u(t)] = 0$  e di conseguenza, valendo il teorema di unicità della funzione caratteristica,  $X_G(t)$  e  $X(t) - X_G(t)$  sono indipendenti, per ogni  $t \in \mathfrak{R}_+$ . Tanto basta a dimostrare l'indipendenza dei processi  $X$  e  $X - X_G$ , dato che questi ultimi hanno incrementi indipendenti e omogenei rispetto a una medesima filtrazione (la verifica può condursi calcolando le funzioni caratteristiche delle sottofamiglie finite di incrementi).

Per studiare il caso generale, in cui  $Z$  non può pensarsi continuo, ma deve essere pensato con salti di ampiezza limitata (diciamo da 1), ritorniamo brevemente alla costruzione di  $X_G$ . Come corollario di tale costruzione, si ha che  $N_B(t) = \sum_{s \leq t} \Delta X(s) \mathbf{1}_{\{\Delta X(s) \in B\}}$  è un processo di Poisson, quando si prenda  $B = \{x \in \mathfrak{R} : |x| \geq 1\}$ . Analogamente, senza difficoltà, si mostra che  $N_B(t)$  è un processo di Poisson anche per  $B = [a, b[$  con  $a, b > 0$ . Infatti, il caso  $B = [a, \infty[$  è solo una variante del caso già visto, mentre il caso generale vi si riconduce considerando il processo privato dei salti di ampiezza (con segno) maggiore o uguale a  $b$ . Più in generale  $N_B(t)$  è un processo di Poisson ogni qual volta  $B$  sia un boreliano con distanza strettamente positiva dall'origine. Questo fatto è però molto più difficile da dimostrare, perché richiede il teorema generale di opzionalità degli esordi per processi progressivi. Un tentativo di trattare l'argomento in forma semplificata è stato fatto da Dellacherie [5]; in alternativa, si può consultare Meyer [7]. Anche senza usare il risultato generale, per  $\omega \in \Omega$  e  $t \in \mathfrak{R}_+$ , esiste una e una sola misura su  $\mathfrak{R} \setminus \{0\}$  che valga  $N_{[a,b[}^\omega(t)$  sull'intervallo  $[a, b[$  aperto a destra ( $0 < a < b$ ). Tale misura è concentrata sui valori assunti da  $\Delta X$  fino al tempo  $t$  e permette di rappresentare in forma integrale il processo dei grandi salti di  $X$ :

$$X_G^\omega(t) = \int_{\{|x| \geq 1\}} x N_{dx}^\omega(t).$$

Analogamente, esiste una e una sola misura  $\nu$  su  $\mathfrak{R} \setminus \{0\}$  tale da soddisfare  $\nu([a, b]) = \mathbf{E}[N_{[a,b[}(1)]$  per ogni  $a, b > 0$ ; essa viene detta *misura di Lévy* del processo  $X$ . Evidentemente  $\nu(B)$  è l'intensità del processo di Poisson  $N_B$ .

Se ora  $Z$  è un processo di Lévy centrato con salti di ampiezza limitata da 1 e di conseguenza una martingala di quadrato integrabile, definiamo per  $k \geq 1$  i processi di Poisson compositi  $Z_k^\omega(t) = \int_{\{x: 1/(k+1) \leq |x| < 1/k\}} x N_{dx}^\omega(t)$  e osserviamo che questi sono tra loro indipendenti, perché costruibili in successione come processi di grandi salti. I suddetti processi sono inoltre integrabili, perché i loro salti sono presi da  $Z$  e dunque hanno ampiezza limitata da 1. Allora si può centrare il generico  $Z_k$ , ottenendo una martingala di quadrato integrabile; sia essa  $M_k = Z_k - \mathbf{E}[Z_k]$ . Posto  $Z_d^n = \sum_{k=1}^n M_k$  e  $Z_c^n = Z - Z_d^n$ , risulta

$$\sum_{k=1}^n \mathbf{E}[M_k^2(t)] = \mathbf{Var}[Z_d^n(t)] = \mathbf{Var}[Z(t)] - \mathbf{Var}[Z_c^n(t)] \leq \mathbf{Var}[Z(t)] < \infty$$

dato che  $Z_d^n$  e  $Z_c^n$  sono indipendenti per costruzione. Ne segue che, per  $t$  fissato,  $Z_d^n(t)$  converge in media quadratica a un certo  $Z_d(t)$  e, di conseguenza, lo stesso fa  $Z_c^n(t)$  con un certo  $Z_c(t)$ . Grazie alla disuguaglianza di Doob, la convergenza è uniforme sull'intervallo  $[0, t]$  e quindi, passando alla convergenza quasi certa lungo una sottosuccessione, si verifica che  $Z_d$  è càdlàg e  $Z_c$  continuo. Ora, per costruzione,  $Z_d$  è un limite uniforme in media quadratica di processi di Poisson

compositi compensati, mentre abbiamo già visto che  $Z_c$  può solo essere un moto browniano.

Alla decomposizione  $X = X_G + X_U + Z_c + Z_d$  del processo  $X$  corrisponde una decomposizione  $\psi = \psi_1 + \psi_2 + \psi_3 + \psi_4$  del suo esponente caratteristico  $\psi$ , nota come *formula di Lévy-Khintchine*. Per renderla completamente esplicita dobbiamo esprimere la legge  $\lambda$  di  $\Delta X(T_1)$  e l'esponente caratteristico  $\psi_4$  di  $Z_d$  in funzione di  $\nu$  (misura di Lévy del processo  $X$ ).

Se  $B = \{x \in \mathfrak{R} : |x| \geq 1\}$ , allora  $\mathbf{P}\{\Delta X(T_1) \in A\} = \nu(A \cap B)/\nu(B)$ , perché si tratta della probabilità che il primo salto di  $N_{A \cap B}$  preceda il primo salto di  $N_{A^c \cap B}$  e i due Poisson sono indipendenti. Pertanto  $q\lambda(dx) = \mathbf{1}_B(x)\nu(dx)$  e

$$\psi_1(u) = \int_{\{x:|x|\geq 1\}} (e^{iux} - 1)\nu(dx).$$

D'altra parte, per calcolare  $\psi_4$ , è sufficiente osservare che

$$\mathbf{E} \left[ e^{iuZ_d(t)} \right] = \mathbf{E} \left[ e^{iu \lim_n Z_d^n(t)} \right] = \lim_n \mathbf{E} \left[ e^{iuZ_d^n(t)} \right]$$

e inoltre

$$\mathbf{E} \left[ e^{iuZ_d^n(t)} \right] = \exp \left\{ t \int_{\{x \in \mathfrak{R}: 1/(n+1) \leq |x| < 1\}} (e^{iux} - 1 - iux) \nu(dx) \right\};$$

quest'ultimo fatto segue da

$$\begin{aligned} \mathbf{E}[Z_k(t)] &= \frac{1}{i} \left[ \frac{d}{du} \exp \left\{ t \int_{\{x \in \mathfrak{R}: 1/(k+1) \leq |x| < 1/k\}} (e^{iux} - 1) \nu(dx) \right\} \right]_{u=0} \\ &= t \int_{\{x \in \mathfrak{R}: 1/(k+1) \leq |x| < 1/k\}} x \nu(dx). \end{aligned}$$

In conclusione, il termine  $Z_d$  è caratterizzato da

$$\psi_4(u) = \int_{\{x:|x|<1\}} (e^{iux} - 1 - iux) \nu(dx).$$

La formula di Lévy-Khintchine può pertanto scriversi

$$\psi(u) = i\upsilon u - \frac{1}{2}\sigma^2 u^2 + \int_{\mathfrak{R} \setminus \{0\}} (e^{iux} - 1 - iux \mathbf{1}_{\{|x|<1\}}) \nu(dx),$$

con  $\upsilon$ ,  $\sigma$  e  $\nu$  parametri che individuano univocamente il processo  $X$ .

## Riferimenti bibliografici

- [1] J. Bertoin. *Lévy Processes*. Cambridge University Press, 1996.
- [2] J. Bertoin. Some elements on Lévy processes. In *Handbook of Statistics Vol. 19: Stochastic Processes: Theory and Methods*. North Holland, 2001.
- [3] L. Breiman. *Probability*. Classics in Applied Mathematics—SIAM, 1992.



- [4] J. L. Bretagnolle. Processus à accroissements indépendants. In *Ecole d'Été de Probabilités: Processus Stochastiques*. Springer-Verlag, 1973.
- [5] C. Dellacherie. Mesurabilité des débuts et théorème de section: le lot à la portée de toutes les bourses. In *Séminaire de Probabilités XV (1979/80)*. Springer-Verlag, 1981.
- [6] O. Kallenberg. *Foundations of Modern Probability*. Springer, 1997.
- [7] P. A. Meyer. *Probabilités et Potentiel*. Hermann, 1966.
- [8] N. Pintacuda. *Probabilità*. Decibel-Zanichelli, 1994.
- [9] P. Protter. *Stochastic Integration and Differential Equations. A New Approach*. Springer-Verlag, 1990.
- [10] K. I. Sato. *Lévy Processes and Infinitely Divisible Distributions*. Cambridge University Press, 1999.
- [11] K. I. Sato. Basic results on Lévy processes. In *Lévy processes*. Birkhäuser Boston, 2001.