

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	2 febbraio 2022
Cognome e Nome:	Matricola:

⇒⇒⇒⇒⇒ **Scrivere in modo LEGGIBILE nome e cognome!** ⇐⇐⇐⇐⇐

1. (8 pt)

Si consideri il sistema lineare $AX = B$, dove $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$ è il vettore delle incognite,

A e B sono le seguenti matrici dipendenti dal parametro reale k :

$$A = \begin{pmatrix} k+3 & -3k-6 & -k-3 & k+3 \\ 0 & 2k & k & k \\ -k-3 & 2k+6 & k+3 & k+3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 5-k \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare il rango di A al variare di k :
- (b) Determinare per quali valori di k il sistema ammette soluzioni:
- (c) Determinare per quali valori di k lo spazio delle soluzioni ha dimensione 0:
- (d) Sia $k = 2$. Determinare la dimensione della varietà delle soluzioni e una sua rappresentazione parametrica:

k	$\text{rg } A$	$\text{rg } \tilde{A}$	$S \neq \emptyset?$	$\dim S$
-3	2	2	sì	2
0	2	3	no	-
altrim.	3	3	sì	1

$$\text{rg}(A) = \begin{cases} 2 & \text{se } k = -3, 0 \\ 3 & \text{se } k \neq 0, -3. \end{cases}$$

Risolubile per $k \neq 0$, $\dim \text{Sol} = 0$ mai. Soluzione per $k = 2$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 \\ -1/2 \\ 5/2 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ -11 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

2. (8 pt) Si fissi un riferimento cartesiano $\mathcal{R}(O, \hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ nello spazio euclideo. Si considerino i punti P_1, P_2 e P_3 di coordinate rispettivamente $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

- (a) Determinare l'equazione cartesiana del piano π passante per P_1, P_2, P_3 :
- (b) Determinare l'equazione parametrica della retta r passante per O e ortogonale a π :
- (c) Determinare il punto di intersezione Q di r con π :
- (d) Determinare la distanza di O da π .

$$\pi : 2x + y - z - 1 = 0, \quad r = t \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R},$$

$$Q = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/6 \\ -1/6 \end{pmatrix}, \quad d(O, \pi) = d(O, Q) = \frac{1}{\sqrt{6}} = \frac{\sqrt{6}}{6}$$

3. (8 pt) Si consideri la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ -4 & 6 & -3 \\ -4 & 4 & -2 \end{pmatrix}$

- (a) Determinare il polinomio caratteristico di A
- (b) Determinare gli autovalori di A specificandone molteplicità algebriche e geometriche.
- (c) Determinare una base di ciascun autospazio di A .
- (d) Discutere se esiste una matrice invertibile N tale che $N^{-1}AN$ è diagonale. In caso positivo esibire la matrice. In caso negativo determinare una matrice B che abbia lo stesso polinomio caratteristico di A ma che non sia simile ad A .

(a) $p_A(x) = -(x^3 - 4x^2 + 4x)$

(b) Autovalori $\lambda = 2$ con $\mu = 2, m = 1$; $\lambda = 0$ con $\mu = m = 1$

(c) $V_2 = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, V_0 = \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

(d) A non è diagonalizzabile. $B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	2 febbraio 2022
Cognome e Nome:	Matricola:

⇒⇒⇒⇒⇒ Scrivere in modo **LEGGIBILE** nome e cognome! ⇐⇐⇐⇐⇐

1. (8 pt) Si consideri il sistema lineare $AX = B$, dove $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$ è il vettore delle incognite, A e B sono le seguenti matrici dipendenti dal parametro reale k :

$$A = \begin{pmatrix} 3k-6 & k-3 & -k+3 & 3 \\ -3k & -k & -k & -k-3 \\ -2k+6 & -k+3 & -k+3 & k-3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 \\ 5-k \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare il rango di A al variare di k :
- (b) Determinare per quali valori di k il sistema ammette soluzioni:
- (c) Determinare per quali valori di k lo spazio delle soluzioni ha dimensione 2:
- (d) Sia $k = -1$. Determinare la dimensione della varietà delle soluzioni e una sua rappresentazione parametrica:

k	$\text{rg } A$	$\text{rg } \tilde{A}$	$S \neq \emptyset?$	$\dim S$
0	3	3	sì	1
3	2	2	sì	2
altrim.	3	3	sì	1

$$\text{rg}(A) = \begin{cases} 2 & \text{se } k = 3 \\ 3 & \text{se } k \neq 3. \end{cases}$$

Risolvibile per ogni k . $\dim \text{Sol} = 2$ per $k = 3$. Soluzione per $k = -1$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -8 \\ 0 \\ -4 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

2. (8pt) Si fissi un riferimento cartesiano $\mathcal{R}(O, \hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ nello spazio euclideo. Si considerino i punti P_1, P_2 e P_3 di coordinate rispettivamente $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}$.

- (a) Determinare l'equazione cartesiana del piano π passante per P_1, P_2, P_3 :
- (b) Determinare l'equazione parametrica della retta r passante per O e ortogonale a π :
- (c) Determinare il punto di intersezione Q di r con π :
- (d) Determinare la distanza di O da π .

$$\pi : x + 2y - z = 2, \quad r = t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R},$$

$$Q = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ -1/3 \end{pmatrix}, \quad d(O, \pi) = d(O, Q) = \frac{2}{\sqrt{6}} = \frac{\sqrt{6}}{3}.$$

3. (8 pt) Si consideri la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 3 \\ -2 & 4 & 6 \\ -2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$

- (a) Determinare il polinomio caratteristico di A
- (b) Determinare gli autovalori di A specificandone molteplicità algebriche e geometriche.
- (c) Determinare una base di ciascun autospazio di A .
- (d) Discutere se esiste una matrice invertibile N tale che $N^{-1}AN$ è diagonale. In caso positivo esibire la matrice. In caso negativo determinare una matrice B che abbia lo stesso polinomio caratteristico di A ma che non sia simile ad A .

(a) $p_A(x) = -(x^3 - 12x^2 + 36x)$

(b) Autovalori $\lambda = 6$ con $\mu = 2, m = 1$; $\lambda = 0$ con $\mu = m = 1$

(c) $V_6 = \text{Span} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, V_0 = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

(d) A non è diagonalizzabile. $B = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	2 febbraio 2022
Cognome e Nome:	Matricola:

⇒⇒⇒⇒⇒ Scrivere in modo **LEGGIBILE** nome e cognome! ⇐⇐⇐⇐⇐

1. (8 pt) Si consideri il sistema lineare $AX = B$, dove $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$ è il vettore delle incognite, A e B sono le seguenti matrici dipendenti dal parametro reale k :

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -3k-3 & -k & k \\ k+6 & 3k+9 & k+3 & k+3 \\ -k & 2k & k & k \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 \\ 5-k \\ k+1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare il rango di A al variare di k :
- (b) Determinare per quali valori di k il sistema ammette soluzioni:
- (c) Determinare per quali valori di k lo spazio delle soluzioni ha dimensione 1:
- (d) Sia $k = 1$. Determinare la dimensione della varietà delle soluzioni e una sua rappresentazione parametrica:

k	$\text{rg } A$	$\text{rg } \tilde{A}$	$S \neq \emptyset?$	$\dim S$
-6	3	3	sì	1
-3	3	3	sì	1
0	2	3	no	-
altrim.	3	3	sì	1

$$\text{rg}(A) = \begin{cases} 2 & \text{se } k = 0 \\ 3 & \text{se } k \neq 0. \end{cases}$$

Risolubile per $k \neq 0$, $\dim \text{Sol} = 1$ per $k \neq 0$. Soluzione per $k = 1$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -11/4 \\ 10 \\ -7/2 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

-
2. (8 pt) Si fissi un riferimento cartesiano $\mathcal{R}(O, \hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ nello spazio euclideo. Si considerino i punti P_1 , P_2 e P_3 di coordinate rispettivamente $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

- (a) Determinare l'equazione cartesiana del piano π passante per P_1, P_2, P_3 :
- (b) Determinare l'equazione parametrica della retta r passante per O e ortogonale a π :
- (c) Determinare il punto di intersezione Q di r con π :
- (d) Determinare la distanza di O da π .

$$\pi : x + y + 2z = 3, \quad r = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R},$$

$$Q = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad d(O, \pi) = d(O, Q) = \frac{3}{\sqrt{6}} = \frac{\sqrt{6}}{2}$$

3. (8 pt) Si consideri la matrice $A = \begin{pmatrix} -6 & -1 & 5 \\ 2 & -3 & -5 \\ -2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

- (a) Determinare il polinomio caratteristico di A
- (b) Determinare gli autovalori di A specificandone molteplicità algebriche e geometriche.
- (c) Determinare una base di ciascun autospazio di A .
- (d) Discutere se esiste una matrice invertibile N tale che $N^{-1}AN$ è diagonale. In caso positivo esibire la matrice. In caso negativo determinare una matrice B che abbia lo stesso polinomio caratteristico di A ma che non sia simile ad A .

(a) $p_A(x) = -(x^3 + 8x^2 + 16x)$

(b) Autovalori $\lambda = -4$ con $\mu = m = 2$; $\lambda = 0$ con $\mu = m = 1$

(c) $V_{-4} = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \right), V_0 = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

(d) $N = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	2 febbraio 2022
Cognome e Nome:	Matricola:

⇒⇒⇒⇒⇒ Scrivere in modo LEGGIBILE nome e cognome! ⇐⇐⇐⇐⇐

1. (8 pt) Si consideri il sistema lineare $AX = B$, dove $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}$ è il vettore delle incognite, A e B sono le seguenti matrici dipendenti dal parametro reale k :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3k-2 & k-1 & -k+1 \\ -k-1 & -3k & -k & -k \\ k-1 & -2k+2 & -k+1 & -k+1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 5-k \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare il rango di A al variare di k :
- (b) Determinare per quali valori di k il sistema ammette soluzioni:
- (c) Determinare per quali valori di k lo spazio delle soluzioni ha dimensione 2:
- (d) Sia $k = 2$. Determinare la dimensione della varietà delle soluzioni e una sua rappresentazione parametrica:

k	$\text{rg } A$	$\text{rg } \tilde{A}$	$S \neq \emptyset?$	$\dim S$
-1	3	3	sì	1
0	3	3	sì	1
1	2	2	sì	2
altrim.	3	3	sì	1

$$\text{rg}(A) = \begin{cases} 2 & \text{se } k = 1 \\ 3 & \text{se } k \neq 1. \end{cases}$$

Risolubile per ogni k . $\dim \text{Sol} = 2$ per $k = 1$. Soluzione per $k = 2$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4/3 \\ 11/6 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -2/3 \\ 5/3 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}$$

2. (8pt)

Si fissi un riferimento cartesiano $\mathcal{R}(O, \hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ nello spazio euclideo. Si considerino i punti P_1, P_2 e P_3 di coordinate rispettivamente $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

- Determinare l'equazione cartesiana del piano π passante per P_1, P_2, P_3 :
- Determinare l'equazione parametrica della retta r passante per O e ortogonale a π :
- Determinare il punto di intersezione Q di r con π :
- Determinare la distanza di O da π .

$$\pi : x + y + z = 2, \quad r = t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R},$$

$$Q = \begin{pmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}, \quad d(O, \pi) = d(O, Q) = \frac{2}{\sqrt{3}} = \frac{2\sqrt{3}}{3}.$$

3. (8 pt) Si consideri la matrice $A = \begin{pmatrix} 7 & -4 & -3 \\ 5 & -2 & -3 \\ 5 & -4 & -1 \end{pmatrix}$

- Determinare il polinomio caratteristico di A
- Determinare gli autovalori di A specificandone molteplicità algebriche e geometriche.
- Determinare una base di ciascun autospazio di A .
- Discutere se esiste una matrice invertibile N tale che $N^{-1}AN$ è diagonale. In caso positivo esibire la matrice. In caso negativo determinare una matrice B che abbia lo stesso polinomio caratteristico di A ma che non sia simile ad A .

(a) $p_A(x) = -(x^3 - 4x^2 + 4x)$

(b) Autovalori $\lambda = 2$ con $\mu = m = 2$; $\lambda = 0$ con $\mu = m = 1$

(c) $V_2 = \text{Span} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix}, V_0 = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

(d) $N = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 5 & -4 & 1 \end{pmatrix}$